

GARMIN®

GHC™ 20



Brukerveiledning

© 2013 Garmin Ltd. eller tilhørende datterselskaper

Med enerett. I henhold til opphavsretslovene må ingen deler av denne brukerveiledningen kopieres uten skriftlig samtykke fra Garmin. Garmin forbeholder seg retten til å endre eller forbedre produktene sine og gjøre endringer i innholdet i denne brukerveiledningen uten plikt til å varsle noen person eller organisasjon om slike endringer eller forbedringer. Gå til [www.garmin.com](http://www.garmin.com) for å finne gjeldende oppdateringer og tilleggsinformasjon vedrørende bruk av dette produktet.

Garmin® og Garmin logoen er varemerker for Garmin Ltd. eller tilhørende datterselskaper som er registrert i USA og andre land. GHC™ og Shadow Drive™ er varemerker for Garmin Ltd. eller tilhørende datterselskaper. Disse varemerkene kan ikke brukes uten uttrykkelig tillatelse fra Garmin.

NMEA®, NMEA 2000® og logoen for NMEA 2000® er registrerte varemerker for National Marine Electronics Association.

# Innholdsfortegnelse

|                                                    |          |
|----------------------------------------------------|----------|
| <b>Innledning</b> .....                            | <b>1</b> |
| Oversikt over enheten .....                        | 1        |
| <b>Styrekurs-skjerm bilde</b> .....                | <b>1</b> |
| Standbymodus .....                                 | 1        |
| <b>Betjene autopiloten for hurtigbåt</b> .....     | <b>1</b> |
| Hold styrekursen .....                             | 1        |
| Aktivere autopiloten .....                         | 1        |
| Justere styrekursen .....                          | 1        |
| Aktivere Shadow Drive .....                        | 1        |
| Justere følsomheten for Shadow Drive .....         | 1        |
| Justere styrekursen med roret .....                | 1        |
| Velge styremodus .....                             | 2        |
| Justere styrekursen med tastene .....              | 2        |
| Justere intervallet for trinnstyring .....         | 2        |
| Retningskontroll .....                             | 2        |
| Aktivere retningskontroll .....                    | 2        |
| Bruke retningskontroll .....                       | 2        |
| Styremønstre .....                                 | 2        |
| Sikksakkmønster .....                              | 2        |
| Konfigurere sikksakkmønsteret .....                | 2        |
| Følge et sikksakk-mønster .....                    | 2        |
| Sirkelmønster .....                                | 2        |
| Konfigurere sirkelmønsteret .....                  | 2        |
| Følge sirkelmønsteret .....                        | 2        |
| U-svingmønster .....                               | 2        |
| Følge u-svingmønsteret .....                       | 2        |
| Williamson-sving .....                             | 2        |
| Følge Williamson-svingmønsteret .....              | 2        |
| Avbryte et styremønster .....                      | 2        |
| GPS-styremønstre .....                             | 3        |
| Følge en GPS-styrerute .....                       | 3        |
| Banemønster .....                                  | 3        |
| Kløverbladmønster .....                            | 3        |
| Søkemønster .....                                  | 3        |
| <b>Betjene autopiloten for seilbåt</b> .....       | <b>3</b> |
| Vindhold .....                                     | 3        |
| Angi typen vindhold .....                          | 3        |
| Aktivere vindhold .....                            | 3        |
| Aktivere vindhold fra holdt styrekurs .....        | 3        |
| Justere vindholdvinkelen med autopiloten .....     | 3        |
| Bauting og jibbing .....                           | 3        |
| Bauting og jibbing fra Hold styrekursen .....      | 3        |
| Bauting og jibbing fra Vindhold .....              | 4        |
| Angi en forsinkelse for bauting og jibbing .....   | 4        |
| Aktivere Jibb-inhibitor .....                      | 4        |
| Justere autopilotresponsen .....                   | 4        |
| <b>Konfigurasjon av enheten</b> .....              | <b>4</b> |
| Autopilotinnstillinger for bruker .....            | 4        |
| Konfigurere fjernkontrollen .....                  | 4        |
| Søke etter en fjernkontroll .....                  | 4        |
| Pare en fjernkontroll .....                        | 4        |
| Tilordne handlinger for fjernkontrollknapper ..... | 4        |
| Koble fra en fjernkontroll .....                   | 4        |
| Skjerminnstillinger .....                          | 4        |
| Systeminnstillinger .....                          | 4        |
| Velge foretrukket retningskilde .....              | 5        |
| <b>Indeks</b> .....                                | <b>6</b> |



## Innledning

### ⚠ ADVARSEL

Se veiledningen *Viktig sikkerhets- og produktinformasjon* i produktesken for å lese advarsler angående produktet og annen viktig informasjon.

Du er ansvarlig for sikker og forsvarlig betjening av fartøyet. Autopiloten er et verktøy som forbedrer måten du styrer båten på. Autopiloten unntar deg ikke ansvaret for å styre båten på en trygg og sikker måte. Unngå navigasjonsfarer, og la aldri roret stå ubemannet.

Du er ansvarlig for sikker og forsvarlig betjening av fartøyet. Et ekkolodd er et verktøy som gir deg en bedre forståelse av vannet under båten. Ekkoloddet unntar deg ikke ansvaret for å holde øye med vannet rundt båten når du navigerer.

Lær deg å betjene autopiloten under rolige værforhold i åpent farvann uten farer.

Vær forsiktig når du bruker autopiloten i nærheten av faremomenter i vannet, for eksempel brygger, pæleverk og andre båter.

Autopilotsystemet justerer kontinuerlig styringen av båten, slik at du opprettholder en konstant styrekurs. I tillegg til grunnleggende funksjonalitet for å holde styrekursen gir dette systemet deg muligheten til å styre manuelt, og det er flere modi med automatiske styringsfunksjoner og -mønstre.

Du kan betjene autopilotsystemet ved hjelp av rorkontrollenheten. Ved hjelp av rorkontrollen kan du aktivere og styre, konfigurere og tilpasse autopilotsystemet.

Du finner mer informasjon om installering i installeringsinstruksjonene for hver enhet.

## Oversikt over enheten



- |   |                                                                                                                               |
|---|-------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------|
| ① | Velg for å sette autopiloten på standby og gå tilbake til skjermbildet for retning.                                           |
| ② | Velg for å åpne en meny eller utføre funksjonen som er angitt over tasten.                                                    |
| ③ | Velg for å åpne menyen med skjerminnstillinger. Trykk to ganger for å justere bakgrunnslyset. Hold inne for å slå av enheten. |

## Styrekurs-skjermbilde

Styrekurs-skjermbildet viser statusen for autopiloten.



- |   |                                                                                                                                                                                                                                                         |
|---|---------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------|
| ① | Indikator for autopilot-status. Standby vises i gult, og statusindikatoren for autopiloten vises i gult når enheten er i standby. Hold styrekursen vises i grønt, og statusindikatoren for autopiloten vises i grønt når enheten er i hold styrekursen. |
| ② | Indikator for styrekurstrend.                                                                                                                                                                                                                           |
| ③ | Faktisk styrekurs (i standby)<br>Tilsiktet styrekurs (med autopiloten aktivert)                                                                                                                                                                         |
| ④ | Indikator for rorsposisjon (denne funksjonen er bare tilgjengelig når det er koblet til en rorsensor).                                                                                                                                                  |

## Standbymodus

### ⚠ FORSIKTIG

Autopiloten styrer ikke båten i standby. Du er selv ansvarlig for å kontrollere roret i standby.

Du kan aktivere autopiloten og justere innstillinger i standby.

Standby vises i gult, og den gule LED-lampen vises øverst til høyre på skjermen når enheten er i standby.

## Betjene autopiloten for hurtigbåt

### Hold styrekursen

Du kan aktivere autopilotens funksjon for å holde styrekursen for å opprettholde den gjeldende styrekursen uten å styre med roret.

### Aktivere autopiloten

Når du aktiverer autopiloten, tar autopiloten kontroll over roret og styrer båten for å opprettholde styrekursen.

Gå til skjermbildet for styrekurs, og velg **Aktiver**.

Hold styrekursen vises i grønt øverst på skjermbildet for styrekurs, og det vises et grønt ikon øverst til høyre på skjermen når enheten er i Hold styrekursen. Tilsiktet styrekurs vises midt på skjermbildet for styrekurs.

### Justere styrekursen

Når autopiloten er aktivert, kan du justere styrekursen ved hjelp av tastene på rorkontrollen eller ved hjelp av roret hvis autopiloten er utstyrt med Shadow Drive™.

### Aktivere Shadow Drive

**MERK:** Funksjonen Shadow Drive skal bare brukes med hurtigbåter med planende skrog eller deplasementskrog.

Velg **Meny > Oppsett > Autopilotoppsett for bruker > Shadow Drive**.

### Justere følsomheten for Shadow Drive

Velg **Meny > Oppsett > Autopilotoppsett for bruker > Shadow Drive-følsomhet**.

### Justere styrekursen med roret

**MERK:** Du må aktivere funksjonen Shadow Drive før du kan justere styrekursen med roret (*Aktivere Shadow Drive*, side 1).

Styr båten manuelt når autopiloten er aktivert.

Autopiloten aktiverer modus for Shadow Drive.

Når du slipper roret og opprettholder en bestemt styrekurs i et par sekunder manuelt, fortsetter autopiloten en holdt styrekurs ved den nye styrekursen. Indikatoren for styrekurstrend vises, og indikatoren for autopilotstatus blir grønn for å vise at autopiloten styrer båten.

## Velge styremodus

Styremodus med ror snur båten i trinn på 1° når du velger en tast.

Styremodus med trinn snur båten i trinn på 10°. Du kan tilpasse størrelsen på trinnene (*Justere intervallet for trinnstyring, side 2*).

- 1 Velg **Meny**.
- 2 Velg **Styremodus** for å veksle mellom styremodus med ror og styremodus med trinn.

**MERK:** Styremodus med ror skal bare brukes med hurtigbåter med planende skrog eller deplasementskrog.

### Justere styrekursen med tastene

Før du kan styre båten ved hjelp av tastene nederst på rorkontrollen, må du ha aktivert autopiloten.

- Velg **←** eller **→** for å bruke styremodus med ror.  
**MERK:** Styremodus med ror skal bare brukes med hurtigbåter med planende skrog eller deplasementskrog.
- Hold nede **1° > 10° >>** eller **<< 10° < 1°** for å bruke styremodus med trinn.

### Justere intervallet for trinnstyring

- 1 Velg **Meny > Styremodus > Trinnvis snuøkning**.
- 2 Velg **↑** eller **↓**.
- 3 Velg **Ferdig**.

## Retningskontroll

Retningskontroll informerer autopiloten om hvilken retning båten beveger seg i (forover eller revers) ved hjelp av rorkontrollen.

### Aktivere retningskontroll

- 1 Velg **Meny > Oppsett > Autopilotoppsett for bruker > Retningskontroll**.
- 2 Velg **Aktivert**.

### Bruke retningskontroll

Du må aktivere funksjonen for retningskontroll før du kan bruke retningskontroll (*Aktivere retningskontroll, side 2*).

Når du reiser i standby, velger du **Retning**.

 vises øverst til høyre.

## Styremønstre

### ADVARSEL

Du er ansvarlig for at båten betjenes på en trygg måte. Ikke start et mønster før du er sikker på at det ikke er noen hindringer i vannet.

Autopiloten kan styre båten etter forhåndsinnstilte mønstre for fisking, og den kan også utføre andre spesielle manøvre som U-svinger og Williamson-svinger.

Mønsterstyring er ikke basert på GPS, og det kan brukes uten at det er koblet en GPS-enhet til autopiloten.

## Sikksakkmønster

Sikksakkmønsteret styrer båten fra babord til styrbord og tilbake, i en angitt tid og med en angitt vinkel, på tvers av den gjeldende styrekursen.

### Konfigurere sikksakkmønsteret

Du kan endre utslaget og tidsperioden for sikksakkmønsteret. Standardverdiene er 30° og 1,5 minutter.

- 1 Velg **Meny > Mønsterstyring > Sikksakk > Oppsett > Sikksakk-utslag**.
- 2 Velg **↑** eller **↓** for å angi utslaget i trinn på 5°.
- 3 Velg **Ferdig**.
- 4 Velg **Oppsett > Sikksakk-periode**.
- 5 Velg **↑** eller **↓** for å angi perioden.
- 6 Velg **Ferdig**.

### Følge et sikksakk-mønster

Velg **Meny > Mønsterstyring > Sikksakk > Aktiver**.

## Sirkelmønster

Sirkelmønsteret styrer båten i en kontinuerlig sirkel i en angitt retning og i et angitt tidsintervall.

### Konfigurere sirkelmønsteret

- 1 Velg **Meny > Mønsterstyring > Sirkler > Tid**.
- 2 Velg **↑** eller **↓** for å angi tiden.
- 3 Velg **Ferdig**.

### Følge sirkelmønsteret

- 1 Velg **Meny > Mønsterstyring > Sirkler > Aktiver**.
- 2 Velg et alternativ:
  - Velg **→** for å starte en sving med klokken.
  - Velg **←** for å starte en sving mot klokken.

## U-svingmønster

U-svingmønsteret snur båten 180° og opprettholder den nye styrekursen. Det finnes ingen innstillinger for å justere u-svingmønsteret.

### Følge u-svingmønsteret

- 1 Velg **Meny > Mønsterstyring > U-sving > Aktiver**.
- 2 Velg et alternativ:
  - Velg **→** for å starte en sving mot styrbord.
  - Velg **←** for å starte en sving mot babord.

## Williamson-sving

Williamson-svingmønsteret snur båten for å kjøre langs stedet der mønsteret ble startet. Det finnes ingen innstillinger for å justere Williamson-svingmønsteret.

Williamson-svingmønsteret kan brukes i situasjoner med mann over bord.

### Følge Williamson-svingmønsteret

### ADVARSEL

Williamson-svingmønsteret fastsettes ikke av GPS og påvirkes av vind, strøm og hastighet. Vær klar til å justere gasspaken og ta roret for å unngå å skade personen i vannet.

### FORSIKTIG

Båten må kjøre under planingshastighet når du bruker dette mønsteret.

- 1 Velg **Meny > Mønsterstyring > Williamson-sving > Aktiver**.
- 2 Velg et alternativ:
  - Velg **→** for å starte en sving mot styrbord.
  - Velg **←** for å starte en sving mot babord.

## Avbryte et styremønster

- Styr båten fysisk.  
**MERK:** Shadow Drive må være aktivert for at du skal kunne avbryte et styremønster ved å styre båten fysisk.
- Velg **←** eller **→** for å avbryte et mønster ved hjelp av styremodus med ror.
- Velg **<< 10° < 1°** eller **1° > 10° >>** for å avbryte et mønster ved hjelp av styremodus med trinn.

- Velg **Standby**.

## GPS-styremønstre

### ⚠ ADVARSEL

Du er ansvarlig for at båten betjenes på en trygg måte. Ikke start et GPS-mønster før du er sikker på at det ikke er noen hindringer i vannet.

### ⚠ FORSIKTIG

Garmin® anbefaler at du bare bruker Rute til under motorstrøm. Hvis du bruker Rute til når du seiler, kan det forårsake uventet jibbing, som kan skade seilbåten. Ubevoktede seil eller rigg kan bli skadet eller kan forårsake personskader på besetning eller passasjerer under en uventet jibbemanøver.

**MERK:** Autopiloten må være koblet til en NMEA 2000® eller NMEA® 0183-kompatibel kartplotter for å kunne følge et GPS-styremønster.

Autopiloten kan styre båten langs en rute som er definert av GPS-enheten, eller etter forhåndsinnstilte mønstre som er basert på en GPS-posisjon (veipunkt). Hvis du vil bruke GPS-styring, må det være koblet en kompatibel GPS-enhet til autopiloten som bruker NMEA 2000 eller NMEA 0183. GPS-styremønstre er basert på et GPS-veipunkt som du navigerer aktivt til ved hjelp av den valgfrie GPS-enheten. Dette veipunktet kalles det aktive veipunktet.

### Følge en GPS-styrerute

Autopiloten kan styre båten etter en rute som er angitt på en kompatibel GPS-enhet.

- 1 Opprett og naviger en rute på GPS-enheten.
- 2 Velg **Meny > GPS-styring > Rute til**.

### Banemønster

Banemønsteret styrer båten i en kontinuerlig sirkel rundt det aktive veipunktet. Størrelsen på sirkelen defineres av avstanden fra det aktive veipunktet når du starter banemønsteret.

### Følge et banemønster

- 1 Velg **Meny > GPS-styring > Bane > Aktiver**.
- 2 Velg et alternativ:
  - Velg ➡ for å starte en sving med klokken.
  - Velg ⬅ for å starte en sving mot klokken.

### Kløverbladmønster

Kløverbladmønsteret styrer båten slik at den gjentatte ganger passerer et aktivt veipunkt. Når du starter kløverbladmønsteret, kjører autopiloten båten mot det aktive veipunktet og starter kløverbladmønsteret.

### Konfigurere kløverbladmønsteret

Du kan justere avstanden fra veipunktet der autopiloten svinger båten for å passere veipunktet på nytt. Standardinnstillingen snur båten ved en rekkevidde på 1000 fot (300 m) unna aktivt veipunkt.

between the waypoint and the location where the autopilot turns the boat

- 1 Velg **Meny > GPS-styring > Kløverblad > Lengde**.
- 2 Velg ⬆ eller ⬇ for å angi rekkevidde.
- 3 Velg **Ferdig**.

### Følge kløverbladmønsteret

- 1 Velg **Meny > GPS-styring > Kløverblad > Aktiver**.
- 2 Velg et alternativ:
  - Hvis du vil starte en sving mot styrbord, velger du ➡.
  - Hvis du vil starte en sving mot babord, velger du ⬅.

### Søkemønster

Søkemønsteret styrer båten i stadig større sirkler utover fra det aktive veipunktet og former dermed et spiralmønster. Når du

starter søkemønsteret, kjører autopiloten båten til det aktive veipunktet og starter mønsteret.

### Konfigurere søkemønsteret

Du kan justere avstanden mellom hver sirkel i spiralen. Standardavstanden mellom sirkler er 50 fot (20 m).

- 1 Velg **Meny > GPS-styring > Søk > Avstand**.
- 2 Velg ⬆ eller ⬇ for å angi avstanden.
- 3 Velg **Ferdig**.

### Følge søkemønsteret

- 1 Velg **Meny > GPS-styring > Søk > Aktiver**.
- 2 Velg et alternativ:
  - Hvis du vil starte en sving mot styrbord, velger du ➡.
  - Hvis du vil starte en sving mot babord, velger du ⬅.

## Betjene autopiloten for seilbåt

### ⚠ FORSIKTIG

Når autopiloten er aktivert, styrer den bare roret. Du og besetningen er ansvarlige for seilene mens autopiloten er aktivert.

I tillegg til å holde styrekursen kan du bruke autopiloten til å opprettholde vindhold. Du kan også bruke autopiloten til å kontrollere roret under bauting og jibbing.

## Vindhold

Du kan angi at autopiloten skal opprettholde en bestemt retning i forhold til den gjeldende vindvinkelen. Enheten må være koblet til en vindsensor som er kompatibel med NMEA 2000 eller NMEA 0183, for å utføre vindhold eller vindbasert bauting eller jibbing.

### Angi typen vindhold

Før du kan aktivere type for vindhold må du koble en NMEA 2000 eller NMEA 0183 vindsensor til autopiloten.

Hvis du vil vite mer om avansert autopilotkonfigurasjon, kan du se installeringsinstruksjonene som fulgte med autopiloten.

- 1 Velg **Meny > Oppsett > Autopilotoppsett for bruker > Vindhold-type**.
- 2 Velg **Relativ** eller **Sann**.

### Aktivere vindhold

Før du kan aktivere type for vindhold må du koble en NMEA 2000 eller NMEA 0183-vindsensor til autopiloten.

Når autopiloten er i standby, velger du **Vindhold**.

### Aktivere vindhold fra holdt styrekurs

Før du kan aktivere type for vindhold må du koble en NMEA 2000 eller NMEA 0183 vindsensor til autopiloten.

Når Hold styrekursen er aktivert, velger du **Meny > Vindhold**.

### Justere vindholdvinkelen med autopiloten

Du kan justere vindholdvinkelen på autopiloten når vindhold er aktivert.

- Hvis du vil justere vindholdvinkelen i trinn på 1°, velger du <<10° <1° eller 1°> 10°>>.
- Hvis du vil justere vindholdvinkelen i trinn på 10°, holder du inne <<10° <1° eller 1°> 10°>>.

## Bauting og jibbing

Du kan angi at autopiloten skal baute eller jibbe mens Hold styrekursen eller Vindhold er aktivert.

### Bauting og jibbing fra Hold styrekursen

- 1 Aktiver Hold styrekursen ([Aktivere autopiloten, side 1](#)).
- 2 Velg **Meny > Baute/jibbe**.

- 3 Velg ← eller → for å velge en retning.

Autopiloten styrer båten gjennom bauting eller jibbing. Meldingen "Bauter" vises på skjermbildet for retning til manøveren er ferdig.

### Bauting og jibbing fra Vindhold

Du må ha installert en vindsensor før du kan aktivere vindhold.

- 1 Aktiver vindhold (*Aktivere vindhold, side 3*).
- 2 Velg **Meny** > **Baute/jibbe**.
- 3 Velg **Kurs** eller **Jibb**.

Autopiloten styrer båten gjennom bauting eller jibbing. Informasjon om fremgangen vises på skjermen.

### Angi en forsinkelse for bauting og jibbing

Med forsinkelse av bauting og jibbing kan du utsette styringen for bauting og jibbing etter at du har startet manøveren.

- 1 Velg **Meny** > **Oppsett** > **Autopilotoppsett for bruker** > **Konfigurasjon for seiling** > **Forsinkelse av bau./jib..**
- 2 Angi lengden på forsinkelsen.
- 3 Velg eventuelt **Ferdig**.

### Aktivere Jibb-inhibitor

**MERK:** Jibb-inhibitoren forhindrer ikke at du jibber manuelt ved hjelp av roret eller trinnstyring.

Jibb-inhibitoren forhindrer at autopiloten jibber.

- 1 Velg **Meny** > **Oppsett** > **Autopilotoppsett for bruker** > **Konfigurasjon for seiling** > **Jibb-inhibitor**.
- 2 Velg **Aktivert**.

### Justere autopilotresponsen

Når seilbåtmodusen er stilt inn, kan du justere rorforsterkningen raskt med Respons-innstillingen for å ta høyde for varierende vindforhold.

- 1 Velg **Meny** > **Respons** fra autopilotskjermbildet.
- 2 Juster rorresponsen.  
Hvis du ønsker at roret skal være mer følsomt og bevege seg raskere, øker du verdien. Hvis roret beveger seg for mye, senker du verdien.

## Konfigurasjon av enheten

### Autopilotinnstillinger for bruker

Velg **Meny** > **Oppsett** > **Autopilotoppsett for bruker**.

**Strømmodus:** Angir enhetens strømmodus som normal eller økonomi. Med strømmodusen Økonomi kan du angi prosentandelen strøm som skal brukes til å kjøre autopiloten.

**Strømsparer:** Kontrollerer autopilotens aggressivitet. Autopiloten foretar færre justeringer i modusen Strømsparer.

**Vindbegrensere:** Senker svingegraden når vindretningen nærmer seg akterstavnen i seilbåtmodus under jibbing. Hvis svingegraden er for treg, øker du denne verdien. Hvis svingegraden er for rask, reduserer du denne verdien.

### Konfigurer fjernkontrollen

**MERK:** Klokken Garmin quatix® kan konfigureres til å fungere som fjernkontroll for rorkontrollen. Du finner mer informasjon i instruksjonene som fulgte med klokken.

Du kan koble én ekstra fjernkontroll til rorkontrollen.

Velg **Meny** > **Oppsett** > **Fjernkontroll**.

### Søke etter en fjernkontroll

Velg **Meny** > **Oppsett** > **Fjernkontroll** > **Søk etter fjernkontroll**.

### Pare en fjernkontroll

- 1 Søk etter en fjernkontroll (*Søke etter en fjernkontroll, side 4*).
- 2 Begynn å pare fjernkontrollene etter instruksjonene som fulgte med tilbehøret.  
Det vises en melding på rorkontrollen når fjernkontrollen er parett.
- 3 Velg **Koble til**.

### Tilordne handlinger for fjernkontrollknapper

#### ⚠ FORSIKTIG

Hvis du tilordner et mønster til en knapp på fjernkontrollen, må du huske at du er ansvarlig for sikker betjening av båten. Ikke start et mønster før du er sikker på at det ikke er noen hindringer i vannet.

**MERK:** Hvis du tilordner funksjonalitet for retningskontroll til en knapp på fjernkontrollen, må autopiloten være i standby for å kunne endre retning (forover eller revers).

- 1 Velg **Meny** > **Oppsett** > **Fjernkontroll**.
- 2 Velg en fjernkontrollknapp du vil tilordne en handling.
- 3 Velg en knappehandling.
- 4 Gjenta eventuelt trinn 2 og 3 for de andre knappene.

### Koble fra en fjernkontroll

- 1 Velg **Meny** > **Oppsett** > **Fjernkontroll**.
- 2 Velg **Koble fra fjernkontroll**.

### Skjerminnstillinger

Velg **Meny** > **Oppsett** > **Skjerm**.

**Fargemodus:** Angir om enheten skal vise dag- eller nattfarger.

**Konfigurer farger:** Angir fargekonfigurasjonen for hver fargemodus. For dagfargemodus kan du velge en fullstendig fargekonfigurasjon eller konfigurasjon med høy kontrast. For nattfargemodus kan du velge en fullstendig fargekonfigurasjon, rød og svart eller grønn og svart fargekonfigurasjon.

**Bakgrunnslys:** Angir nivået på bakgrunnslyset.

**Nettverksdeling:** Gjør det mulig å dele innstillinger for fargemodus, fargekonfigurasjon og bakgrunnslys med andre enheter på NMEA 2000 nettverket.

### Systeminnstillinger

Velg **Meny** > **Oppsett** > **System**.

**Enheter:** Angir måleenheter.

**Styrekurs:** Angir referansen som brukes ved beregning av styrekursinformasjon.

**Varians:** Angir variansen fra geografisk nord. Denne innstillingen er bare tilgjengelig når retningen er angitt som Geografisk.

**Toner:** Angir om og når det skal brukes lydvarsler.

**Automatisk på:** Gjør det mulig for enheten å slå seg på automatisk når NMEA 2000 nettverket slås på.

**Lav GHC-spenningalarm:** Utløser en alarm når spenningen til strømforsyningen som er koblet til enheten, går under et angitt nivå.

**Språk:** Angir skjermespråket.

**Driftsmodus:** Gjør det mulig å angi driftsmodus som normal eller butikkdemo.

**Systeminformasjon:** Gir deg tilgang til informasjon om programvaren.

**Fabrikkinnstillinger:** Nullstiller enheten til fabrikkinnstillingene.



## Velge foretrukket retningskilde

Hvis du har mer enn én retningskilde på nettverket, kan du velge en foretrukket kilde. Kilden kan for eksempel være et kompatibelt GPS-kompass eller en magnetisk retningssensor.

### LES DETTE

Bruk en Garmin sensor for retningskilden for å få best resultat. Bruk av GPS-kompass fra tredjeparter kan føre til at dataene leveres ujevnt og med store forsinkelser. Autopiloten trenger nøyaktig informasjon og kan derfor ikke bruke GPS-kompassdata fra tredjeparter til GPS-posisjon eller hastighet. Hvis et GPS-kompass fra en tredjepart brukes, kommer autopiloten sannsynligvis til å rapportere tap av data og hastighetskilde fra tid til annen.

**1 Velg Meny > Oppsett > Foretrukne kilder > Retningskilde**

**2 Velg en kilde.**

Hvis den valgte retningskilden ikke er tilgjengelig, vises det ikke noen data på autopilotskjermen. Du bør om mulig velge en annen retningskilde.

# Indeks

## A

autopilot 1, 4

## B

banemønster 3

bauting og jibbing 3, 4

hold styrekursen 3

vindhold 3

## F

fjernkontroll 4

koble fra 4

pare 4

fjernkontroll søke etter 4

foretrukken datakilde 5

## G

GPS-styring 3

## I

innstillinger 4

## J

jibbing. 3 . *Du finner mer informasjon under*

bauting og jibbing Se også bauting og

jibbing

## K

kløverblad 3

kløverbladmønster 3

## M

mønsterstyring 2

sikksakkmønster 2

sirkelmønster 2

u-svingmønster 2

Williamson-sving 2

Williamson-svingmønster 2

## R

retning 1

hold styrekursen 1, 3

Shadow Drive 1

tilpasse 1

retningskontroll 2, 4

## S

seiling 4

Shadow Drive

aktivere 1

følsomhet 1

skjerminnstillinger 4

strømmodusstrømsparer 4

styremodus, velge 2

styremodus med trinn, trinnvis snuøking 2

system, systeminformasjon 4

søkemønster 3

## V

ventemodus 1

vindhold 3, 4

tilpasse 3



[support.garmin.com](http://support.garmin.com)



November 2018  
I90-01610-9I\_0B